

Řešení nehomogenních vlnových rovnic

Maxwellovy rovnice (v prostředí s konstantními $\epsilon, \mu \in \mathbb{R}$) jsou ekvivalentní nehomogenním vlnovým rovnicím pro potenciály doplněným o Lorenzovu kalibrační podmínku:

$$\Delta\varphi - \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \varphi}{\partial t^2} = -\frac{\rho}{\epsilon} \quad \Delta\vec{A} - \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2} = -\mu\vec{j} \quad \text{div } \vec{A} + \frac{1}{v^2} \frac{\partial \varphi}{\partial t} = 0$$

kde $v^2 = \frac{1}{\epsilon\mu}$. Vlnové rovnice nejsou provázané, lze je tedy řešit zvlášť.

Vzhledem k podobnému tvaru rovnic, stačí řešit rovnici pro φ .

Řešení nehomogenní rovnice se skládá z

- obecného řešení homogenní rovnice (PS=0) - superpozice již známých d'Alembertových řešení $\varphi(\vec{r}, t) = F(\vec{s} \cdot \vec{r} - vt)$ odpovídajících rovinným vlnám postupujícím ve směru \vec{s}
- partikulárního řešení nehomogenní rce. (PS≠0), které najdeme obdobně jako elektrostatický potenciál v elektrostatice, kde $\varphi = \varphi(\vec{r})$

Elektrostatika

Maxwellovy rovnice	$\text{rot } \vec{E} = 0$	$\vec{E} = -\text{grad } \varphi$	Poissonova rovnice	$\Delta\varphi = -\frac{\rho}{\epsilon}$
	$\text{div } \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon}$	$\frac{\rho}{\epsilon} = -\text{div grad } \varphi$		

Poissonova rovnice má řešení $\varphi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon} \int_V \frac{\rho(\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|} dV'$, které lze považovat za superpozici elementárních coulombovských potenciálů $\varphi(\vec{r}, \vec{r}') = \frac{1}{4\pi\epsilon} \frac{dq}{|\vec{r}-\vec{r}'|}$

Elementární coulombovský potenciál určíme pro bodový náboj Q v počátku.

Řešení Poissonovy rovnice je jednoznačně určeno následujícími požadavky:

- 1 Laplaceova rovnice $\Delta\varphi(\vec{r}) = 0$ pro $\vec{r} \neq 0$
- 2 sférická symetrie (rovnice i okrajové podmínky jsou invariantní vůči rotacím) $\varphi(\vec{r}) = \varphi(r)$
- 3 okrajová podmínka $\varphi(r) \rightarrow 0$ pro $r \rightarrow +\infty$
- 4 Gaussova věta $\int_V \text{div } \vec{E} dV = \oint_{\partial V} \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{Q}{\epsilon}$

Z 1) a 2) plyne $0 = \Delta\varphi(r) = \frac{d^2\varphi}{dr^2} + \frac{2}{r} \frac{d\varphi}{dr} = \frac{1}{r^2} \frac{d}{dr} \left(r^2 \frac{d\varphi}{dr} \right)$ pro $r \neq 0$

$$r^2 \frac{d\varphi}{dr} = \text{konst.} = -B \quad \frac{d\varphi}{dr} = -\frac{B}{r^2} \quad \varphi(r) = \frac{B}{r} + A$$

Konstanty A a B se určí z podmínek 3) a 4) $0 = \lim_{r \rightarrow +\infty} \varphi(r) = A$

$$\frac{Q}{\epsilon} = \oint_{\partial V} \vec{E} \cdot d\vec{S} = - \oint_{\partial V} \text{grad } \varphi \cdot d\vec{S} = \oint_{\partial V} \frac{B}{r^2} \underbrace{\frac{\vec{r}}{r} \cdot \vec{n}}_{r^2 d\Omega} dS = B \int d\Omega = B4\pi$$

Tedy $B = \frac{Q}{4\pi\epsilon}$ a $\varphi(r) = \frac{Q}{4\pi\epsilon r}$

Elektrodynamika

Elementární potenciál $\varphi = \varphi(\vec{r}, t)$ splňující nehomogenní vlnovou rovnici pro časově proměnný bodový náboj v počátku $Q(t)$ musí splňovat podmínky

- 1 vlnová rovnice $\Delta\varphi(\vec{r}, t) - \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \varphi(\vec{r}, t)}{\partial t^2} = 0$ pro $\vec{r} \neq 0$
- 2 sférická symetrie $\varphi(\vec{r}, t) = \varphi(r, t)$
- 3 pro $v \rightarrow +\infty$ chceme $\varphi \rightarrow \varphi_\infty = \frac{Q(t)}{4\pi\epsilon r}$ (okamžitý coulombovský potenciál)
- 4 podmínka vyzářování $f_A = 0$ (podmínka kauzality)

Upravíme vzorec $\Delta\varphi(r, t) = \frac{1}{r} \left(2\frac{\partial\varphi}{\partial r} + r\frac{\partial^2\varphi}{\partial r^2} \right) = \frac{1}{r} \left(\frac{\partial}{\partial r} (\varphi + r\frac{\partial\varphi}{\partial r}) \right) = \frac{1}{r} \frac{\partial^2}{\partial r^2} (r\varphi)$

$$0 = \Delta\varphi - \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \varphi}{\partial t^2} = \frac{1}{r} \frac{\partial^2}{\partial r^2} (r\varphi) - \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left(\frac{r\varphi}{r} \right) = \frac{1}{r} \left[\frac{\partial^2}{\partial r^2} (r\varphi) - \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} (r\varphi) \right]$$

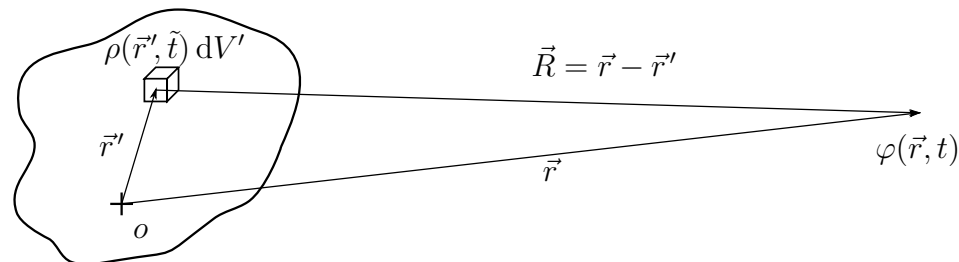
To je vlnová rovnice pro funkci $r\varphi(r, t)$ pro kterou existuje d'Alembertovo řešení $r\varphi(r, t) = f_R(t - \frac{r}{v}) + f_A(t + \frac{r}{v})$ (Retardovaný a Avansovaný potenciál)

Avansovaný potenciál $\frac{1}{r}f_A$ vyloučíme kvůli podmínce kauzality. Retardovaný potenciál bodového náboje v počátku $\varphi(r, t) = \frac{1}{4\pi\epsilon r} Q(t - \frac{r}{v})$ získáme z podmínky 3). Potenciál v místě \vec{r} v čase t odpovídá Coulombově potenciálu v témže místě v retardovaném čase $\tilde{t} = t - \frac{r}{v}$.

Pro náboj s hustotou $\rho(\vec{r}, t)$ v objemu V dostaneme superpozici obdobně získáme $\vec{A}(\vec{r}, t)$ ze zadaných proudových hustot $\vec{j}(\vec{r}, t)$

$$\varphi(\vec{r}, t) = \frac{1}{4\pi\epsilon} \int_V \frac{\rho(\vec{r}', t - \frac{|\vec{r}-\vec{r}'|}{v})}{|\vec{r}-\vec{r}'|} dV' \quad \vec{A}(\vec{r}, t) = \frac{\mu}{4\pi} \int_V \frac{\vec{j}(\vec{r}', t - \frac{|\vec{r}-\vec{r}'|}{v})}{|\vec{r}-\vec{r}'|} dV'$$

Dosazením se lze přesvědčit, že odvozené potenciály splňují Lorenzovu kalibrační podmínku. To že vlnová rovnice má dva typy řešení (zpožděné a předbíhavé) souvisí s její symetrií vůči časové inverzi ($t \rightarrow -t$), okrajové podmínky, ale takovou symetrii nemají. Zdroj tedy budí EM vlnu, která se šíří od něj jako rozbíhavá vlna k pozorovateli a odnáší sebou energii. Předbíhavá vlna odporuje kauzalitě.



Dipólová aproximace retardovaných potenciálů

Předpokládejme, že elektromagnetické pole je buzeno prostorově ohraničenou soustavou nábojů, tj. že ρ a \vec{j} jsou nenulové pouze uvnitř koule V poloměru a . V dostatečné vzdálenosti od tohoto zdroje nahradíme funkce φ a \vec{A} nejnižšími členy jejich multipólových rozvojų. Počátek soustavy souřadnic umístíme do středu koule. Integrand $f(\vec{r}', |\vec{r} - \vec{r}'|) = \frac{\rho(\vec{r}', t - \frac{|\vec{r} - \vec{r}'|}{v})}{|\vec{r} - \vec{r}'|}$ je funkce dvou nezávislých proměnných \vec{r}' a \vec{r} od kterých přejdeme k \vec{r} a $\vec{R} = \vec{r} - \vec{r}'$ a uděláme Taylorův rozvoj v \vec{R} do 1. řádu kolem hodnoty \vec{r}

$$f(\vec{r}', R) \doteq f(\vec{r}', R)|_{\vec{R}=\vec{r}} + (\vec{R} - \vec{r}) \cdot \left. \frac{\partial f}{\partial \vec{R}} \right|_{\vec{R}=\vec{r}} =$$

$$= f(\vec{r}', r) + (-\vec{r}') \cdot \left[\frac{\partial f(\vec{r}', R)}{\partial R} \frac{\partial R}{\partial \vec{R}} \right]_{\vec{R}=\vec{r}} = f(\vec{r}', r) - \vec{r}' \cdot \frac{\vec{r}}{r} \frac{\partial f(\vec{r}', r)}{\partial r}$$

$$\varphi(\vec{r}, t) \doteq \frac{1}{4\pi\epsilon} \int_V \frac{\rho(\vec{r}', t - \frac{r}{v})}{r} dV' - \frac{1}{4\pi\epsilon} \int_V \vec{r}' \cdot \frac{\vec{r}}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{\rho(\vec{r}', t - \frac{r}{v})}{r} \right) dV' =$$

$$= \frac{1}{4\pi\epsilon r} \underbrace{\int_V \rho(\vec{r}', t - \frac{r}{v}) dV'}_{Q(\tilde{t})=0 \text{ nebo konst.}} - \frac{1}{4\pi\epsilon r} \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{1}{r} \int_V \vec{r}' \rho(\vec{r}', t - \frac{r}{v}) dV' \right)_{\vec{p}(\tilde{t})}$$

Retardovaný potenciál buzený časově proměnným dipólem $\vec{p}(\tilde{t})$ umístěným v

počátku
$$\varphi(\vec{r}, t) = -\frac{1}{4\pi\epsilon r} \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{\vec{p}(\tilde{t}) \cdot \vec{r}}{r} \right) = -\frac{1}{4\pi\epsilon} \operatorname{div} \left(\frac{\vec{p}(\tilde{t})}{r} \right)$$

lze upravit pomocí $\operatorname{div} \vec{F}(\vec{r}) = \frac{\partial F_i(\vec{r})}{\partial x_i} = \frac{dF_i}{dr} \frac{\partial r}{\partial x_i} = \frac{x_i}{r} \frac{dF_i}{dr} = \frac{\vec{r}}{r} \cdot \frac{\partial \vec{F}}{\partial r}$.

Lorenzova podmínka $\operatorname{div} \vec{A} + \frac{1}{v^2} \frac{\partial \varphi}{\partial t} = 0$ pak dává

$$\operatorname{div} \vec{A} = -\frac{1}{v^2} \frac{\partial}{\partial t} \left(-\frac{1}{4\pi\epsilon} \operatorname{div} \left(\frac{\vec{p}(\tilde{t})}{r} \right) \right) = \operatorname{div} \left(\frac{\mu}{4\pi} \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\vec{p}(\tilde{t})}{r} \right) \right)$$

$$\vec{A}(\vec{r}, t) = \frac{\mu}{4\pi} \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\vec{p}(\tilde{t})}{r} \right)$$

S využitím rovnice kontinuity, identity $\operatorname{div}(f\vec{F}) = f \operatorname{div} \vec{F} + \vec{F} \cdot \operatorname{grad} f$ a skutečnosti, že hranicí koule nic neprotéká (tj. $\vec{j} \cdot d\vec{S}' = 0$ na ∂V) dostaneme

$$\frac{\partial p_k(\tilde{t})}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial t} \int_V x'_k \rho(\vec{r}', \tilde{t}) dV' = \int_V x'_k \frac{\partial \rho(\vec{r}', \tilde{t})}{\partial t} dV' = - \int_V x'_k \operatorname{div}' \vec{j}(\vec{r}', \tilde{t}) dV' =$$

$$= - \int_V \operatorname{div}' \left(x'_k \vec{j}(\vec{r}', \tilde{t}) \right) - \vec{j}(\vec{r}', \tilde{t}) \cdot \operatorname{grad}'(x'_k) dV' =$$

$$= - \oint_{\partial V} x'_k \vec{j}(\vec{r}', \tilde{t}) \cdot d\vec{S}' + \int_V j_k(\vec{r}', \tilde{t}) dV' = \int_V j_k(\vec{r}', \tilde{t}) dV'$$

Získaný vektorový potenciál je buzen polarizačním proudem kompenzujícím časové změny rozložení náboje v dipólu a odpovídá nultému členu multipólového rozvoje

$$\vec{A}(\vec{r}, t) = \frac{\mu}{4\pi} \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\vec{p}(\tilde{t})}{r} \right) = \frac{\mu}{4\pi} \frac{\dot{\vec{p}}(\tilde{t})}{r} = \frac{\mu}{4\pi r} \int_V \vec{j}(\vec{r}', t - \frac{r}{v}) dV'$$

kde $\dot{\vec{p}}$ značí derivaci funkce \vec{p} vzhledem k její jediné proměnné

Záření dipólu

Označíme $\vec{n} = \frac{\vec{r}}{r}$ a určíme pole $\vec{E} = -\operatorname{grad} \varphi - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}$ a $\vec{B} = \operatorname{rot} \vec{A}$

$$B_i = \epsilon_{ijk} \frac{\partial A_k}{\partial x_j} = \frac{\mu}{4\pi} \epsilon_{ijk} \frac{\partial}{\partial x_j} \left(\frac{\dot{p}_k(t - \frac{r}{v})}{r} \right) = \frac{\mu}{4\pi} \epsilon_{ijk} \left[-\frac{1}{r^2} \frac{x_j}{r} \dot{p}_k + \frac{1}{r} \ddot{p}_k \left(-\frac{x_j}{vr} \right) \right]_{t - \frac{r}{v}}$$

$$\vec{B}(\vec{r}, t) = -\frac{\mu}{4\pi} \left[\frac{\vec{r} \times \dot{\vec{p}}}{r^3} + \frac{\vec{r} \times \ddot{\vec{p}}}{vr^2} \right]_{t - \frac{r}{v}} = -\frac{\mu}{4\pi} \left(\frac{\vec{n} \times \dot{\vec{p}}}{r^2} + \frac{\vec{n} \times \ddot{\vec{p}}}{vr} \right) \Big|_{t - \frac{r}{v}}$$

$$\varphi(\vec{r}, t) = -\frac{1}{4\pi\epsilon r} \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{\vec{p}(\tilde{t}) \cdot \vec{r}}{r} \right) = -\frac{1}{4\pi\epsilon r} \left[-\frac{1}{r^2} \dot{\vec{p}} \cdot \vec{r} + \frac{1}{r} \ddot{\vec{p}} \cdot \left(-\frac{\vec{r}}{v} \right) \right]_{t - \frac{r}{v}} =$$

$$= \frac{1}{4\pi\epsilon} \left[\frac{\vec{r} \cdot \dot{\vec{p}}}{r^3} + \frac{\vec{r} \cdot \ddot{\vec{p}}}{vr^2} \right]_{t - \frac{r}{v}} = \frac{1}{4\pi\epsilon} \left[\frac{x_j \dot{p}_j}{r^3} + \frac{x_j \ddot{p}_j}{vr^2} \right]_{t - \frac{r}{v}}$$

$$E_i = -\frac{\partial \varphi}{\partial x_i} - \frac{\partial A_i}{\partial t} = -\frac{1}{4\pi\epsilon} \left[\frac{\delta_{ij} \dot{p}_j}{r^3} + \frac{x_j \ddot{p}_j}{r^3} \left(-\frac{x_i}{vr} \right) - \frac{3}{r^4} \frac{x_i}{r} x_j \dot{p}_j + \right.$$

$$\left. + \frac{\delta_{ij} \ddot{p}_j}{vr^2} + \frac{x_j \ddot{p}_j}{vr^2} \left(-\frac{x_i}{vr} \right) - \frac{2}{vr^3} \frac{x_i}{r} x_j \dot{p}_j \right]_{t - \frac{r}{v}} - \frac{\mu}{4\pi r} \Big|_{t - \frac{r}{v}} =$$

$$= \frac{1}{4\pi\epsilon} \left[\frac{3x_i(x_j \dot{p}_j) - p_i r^2}{r^5} + \frac{3x_i(x_j \ddot{p}_j) - \dot{p}_i r^2}{vr^4} + \frac{x_i(x_j \ddot{p}_j) - \ddot{p}_i r^2}{v^2 r^3} \right]_{t - \frac{r}{v}}$$

$$\vec{E}(\vec{r}, t) = \frac{1}{4\pi\epsilon} \left(\frac{3\vec{n}(\vec{n} \cdot \dot{\vec{p}}) - \dot{\vec{p}}}{r^3} + \frac{3\vec{n}(\vec{n} \cdot \ddot{\vec{p}}) - \ddot{\vec{p}}}{vr^2} + \frac{\vec{n}(\vec{n} \cdot \ddot{\vec{p}}) - \ddot{\vec{p}}}{v^2 r} \right) \Big|_{t - \frac{r}{v}}$$

Statická zóna

Je oblast v blízkosti zdroje (pro malá r lze položit $t \doteq t - \frac{r}{v}$) ve které převládají členy

$$\vec{E}(\vec{r}, t) = \frac{3\vec{n}(\vec{n} \cdot \vec{p}(t)) - \vec{p}(t)}{4\pi\epsilon r^3} \quad \vec{B}(\vec{r}, t) = -\frac{\mu}{4\pi} \frac{\vec{n} \times \dot{\vec{p}}(t)}{r^2}$$

odpovídající elektrostatickému poli dipólu \vec{p} (až na časovou závislost) a Biotově–Savartově zákonu pro magnetické pole buzené polarizačním proudem $\dot{\vec{p}}$

Vlnová zóna

Je oblast dostatečně vzdálená od zdroje ($r \gg a$ a současně $r \gg \lambda_{dom.}$) ve které převládají členy úměrné $\frac{1}{r}$

$$\vec{E}(\vec{r}, t) = \frac{\vec{n}(\vec{n} \cdot \ddot{\vec{p}}) - \ddot{\vec{p}}}{4\pi\epsilon v^2 r} \Bigg|_{t-\frac{r}{v}} \quad \vec{B}(\vec{r}, t) = -\frac{\mu}{4\pi} \frac{\vec{n} \times \ddot{\vec{p}}}{vr} \Bigg|_{t-\frac{r}{v}}$$

Toto EM pole představuje sférickou vlnu (plochy konstantní fáze

$t - \frac{r}{v} = konst.$ jsou sféry) šířící se rychlostí v . Vzhledem k tomu, že platí

$$\vec{n} \cdot \vec{E} = 0 = \vec{n} \cdot \vec{B} \quad \text{a} \quad \vec{n} \times \vec{E} = -\frac{\vec{n} \times \ddot{\vec{p}}}{4\pi\epsilon v^2 r} = -\frac{\mu \vec{n} \times \ddot{\vec{p}}}{4\pi r} = v\vec{B},$$

tvoří $\vec{n}, \vec{E}, \vec{B}$ pravotočivou soustavu a $E = vB$. Vlna má tedy podobné vlastnosti jako rovinná vlna šířící se ve směru \vec{n} a lze ji tedy v dostatečné vzdálenosti od zdroje rovinou vlnou aproximovat (nahradit malý úsek plochy konstantní fáze úsekem rovinné vlny šířící se ve směru \vec{n}).

Polarizace vlny je dána průmětem $\ddot{\vec{p}}_{\perp}$ vektoru $\ddot{\vec{p}}$ do směru kolmého k \vec{n}
 $\ddot{\vec{p}} = \vec{n}(\vec{n} \cdot \ddot{\vec{p}}) + \ddot{\vec{p}}_{\perp}$

$$\vec{E}(\vec{r}, t) = -\frac{\ddot{\vec{p}}_{\perp} \left(t - \frac{r}{v}\right)}{4\pi\epsilon v^2 r}$$

Pro magnetické pole platí

$$\vec{H}(\vec{r}, t) = \frac{1}{Z} \vec{n} \times \vec{E}(\vec{r}, t)$$

kde $Z = \sqrt{\frac{\mu}{\epsilon}}$ je charakteristická impedance (pro vakuum $Z_0 = 377\Omega$).

Hustota toku energie ve vlnové zóně je dána Poyntingovým vektorem

$$\vec{S} = \vec{E} \times \vec{H} = \frac{1}{Z} \vec{E} \times (\vec{n} \times \vec{E}) = \frac{1}{Z} E^2 \vec{n} = \frac{1}{16\pi^2 \epsilon^2 v^4 Z} \left(\ddot{\vec{p}}_{\perp} \left(t - \frac{r}{v}\right) \right)^2 \frac{\vec{n}}{r^2}$$

Pro dipól $\vec{p}(t) = \vec{p}_0 \cos(\omega t)$

máme $\ddot{\vec{p}} = -\omega^2 \vec{p}_0 \cos(\omega t)$

Označme úhel mezi konstantním vektorem \vec{p}_0 a směrem \vec{n} jako θ pak

$$(\ddot{\vec{p}}_{\perp})^2 = (\ddot{\vec{p}} - \vec{n}(\vec{n} \cdot \ddot{\vec{p}}))^2 = \ddot{p}^2 - 2(\vec{n} \cdot \ddot{\vec{p}})^2 + (\vec{n} \cdot \ddot{\vec{p}})^2 = \omega^4 p_0^2 (1 - \cos^2 \theta) \cos^2(\omega t)$$

$$\left(\ddot{\vec{p}}_{\perp} \left(t - \frac{r}{v}\right) \right)^2 = \omega^4 p_0^2 \sin^2 \theta \cos^2(\omega t - \omega \frac{r}{v}) = \omega^4 p_0^2 \sin^2 \theta \cos^2(\omega t - kr)$$

kde $k = \frac{\omega}{v}$ je vlnové číslo.

Hustota toku energie v místě \vec{r} a čase t lze s využitím $\epsilon Z = \frac{1}{v}$ a $\omega = kv$ zapsat jako

$$\vec{S}(\vec{r}, t) = \vec{n} \frac{\omega^4 p_0^2}{16\pi^2 \epsilon^2 v^4 Z} \frac{\sin^2 \theta}{r^2} \cos^2(\omega t - kr) = \vec{n} \frac{vk^4 p_0^2}{16\pi^2 \epsilon} \frac{\sin^2 \theta}{r^2} \cos^2(\omega t - kr)$$

Okamžitý vyzářený výkon – energie vyzářená za jednotku času přes sféru S_r velkého poloměru r

$$\begin{aligned} W(t) &= \oint_{S_r} \vec{S} \cdot d\vec{S} = \int_0^\pi \left(\int_0^{2\pi} \vec{S} \cdot \vec{n} r^2 \sin \theta d\varphi \right) d\theta = \\ &= \frac{vk^4 p_0^2}{16\pi^2 \epsilon} \cos^2(\omega t - kr) \int_0^\pi \left(\int_0^{2\pi} \frac{\sin^3 \theta}{r^2} r^2 d\varphi \right) d\theta = \\ &= \frac{vk^4 p_0^2}{16\pi^2 \epsilon} \cos^2(\omega t - kr) 2\pi \int_0^\pi \sin^3 \theta d\theta = \frac{vk^4 p_0^2}{16\pi^2 \epsilon} \cos^2(\omega t - kr) 2\pi \frac{4}{3} = \\ &= \frac{8\pi}{3} \frac{vk^4 p_0^2}{16\pi^2 \epsilon} \cos^2(\omega t - kr) \end{aligned}$$

Časová střední hodnota vyzářeného výkonu

$$\langle W(t) \rangle_T = \frac{vk^4 p_0^2}{12\pi \epsilon}$$

Intenzita záření

$$I = \langle |\vec{S}| \rangle_T = \frac{vk^4 p_0^2}{32\pi^2 \epsilon} \frac{\sin^2 \theta}{r^2}$$

Maximální intenzita je ve směru kolmém k dipólovému momentu \vec{p}_0 ($\theta = \frac{\pi}{2}$). Ve směru dipólového momentu ($\theta = 0$) dipól nevyzařuje.

